



| | |
|---|---|
| Einschaltdauer | 30 % (Basiszeit 300 s) |
| Betriebsart | S3 |
| Versorgungsspannung | 24 VDC \pm 15 % |
| Nennstrom | 4,8 A |
| Positioniergenauigkeit | \pm 1° |
| Stellbereich | 32000 Umdrehungen keine mechanische Begrenzung |
| Schockfestigkeit nach IEC/DIN EN 60068-2-27 | 10g 30ms |
| Vibrationsfestigkeit nach IEC/DIN EN 60068-2-6 | 10 .. 150Hz 10 g |
| Isolationsklasse | B (120°) |
| Max. zul. Axialkraft | axiale Welle: 150 N radiale Welle: 165 N |
| Max. zul. Radialkraft | axiale Welle: 200 N radiale Welle: 440 N |
| Umgebungstemperatur | max. 45° C |
| Lagertemperatur | -25 .. 75° C |
| Schutzart | IP65 |
| Gewicht | axial 2,8 kg/radial 3,2 kg |
| Zertifizierung | CE / UKCA |

| Produkt | Nennrehmoment | Selbsthalte- moment | Nenn- drehzahl |
|---------|---------------|------------------------|----------------------|
| HDA 70 | 15 Nm | 25 Nm | 27 min ⁻¹ |

| Bestellschlüssel | A | B | C | D |
|------------------|---|---|---|---|
| HDA70 | | | | |

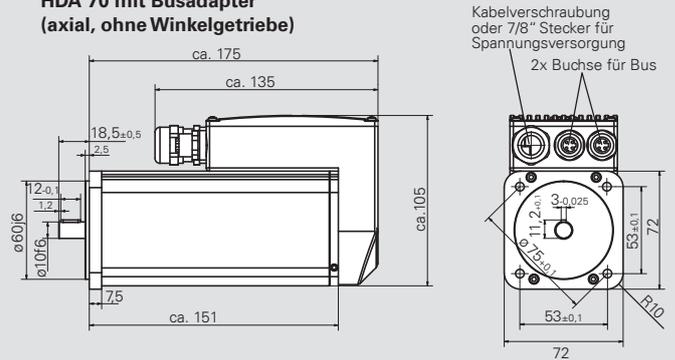
| Buskommunikation | A |
|------------------|----|
| EtherCAT | EC |
| PROFINET | PN |
| EtherNet/IP | EI |
| RS 485 | I |

| Wellenposition | B |
|--|---|
| axial, ohne Winkelgetriebe | L |
| radial, Winkelgetriebe i = 1, Position Typ 1 | 1 |
| radial, Winkelgetriebe i = 1, Position Typ 2 | 2 |
| radial, Winkelgetriebe i = 1, Position Typ 3 | 3 |
| radial, Winkelgetriebe i = 1, Position Typ 4 | 4 |

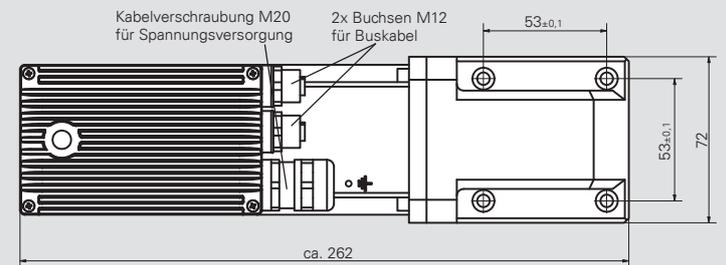
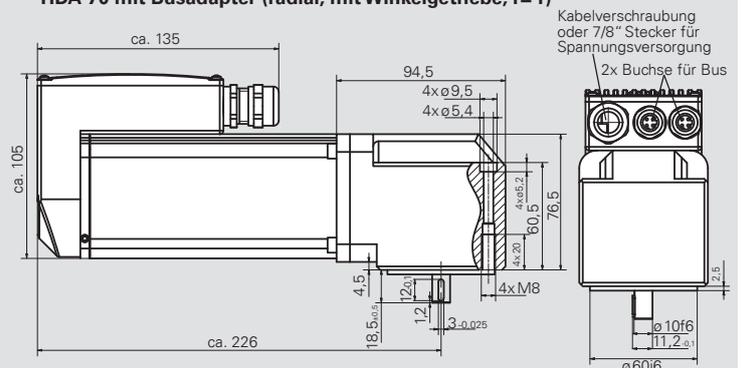
| Anschlüsse | C |
|---|---|
| Steckverbinder 6 pol. für RS485 ohne Hub | E |
| Kabelverschraubung für 24 VDC, 2x M12 Buchse für IE-Bus in/out | S |
| Stecker (7/8 Zoll) für 24 VDC, 2x M12 Buchse für IE-Bus in/out | T |

| Abtriebswelle | D |
|--|-----|
| 10 mm Vollwelle mit Passfeder (axial/radial) | S |
| 10 mm Hohlwelle (nur radial, mit Winkelgetriebe) | H10 |
| 12 mm Hohlwelle (nur radial, mit Winkelgetriebe) | H12 |

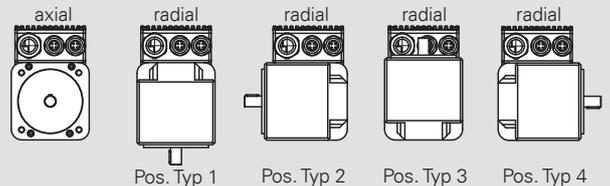
**HDA 70 mit Busadapter
(axial, ohne Winkelgetriebe)**



HDA 70 mit Busadapter (radial, mit Winkelgetriebe, i = 1)



Wellenposition



Zubehör für HIPERDRIVE HDA 70

| HDA 70 mit Buskommunikation (Industrial Ethernet ¹⁾) | | | | |
|--|---|---|--|---|
| Industrial Ethernet ¹⁾ | Busleitung für Industrial Ethernet mit einem M12-Stecker (D-cod.) 10 m: Best.-Nr. 9508.0045 20 m: Best.-Nr. 9508.0046 |  | Versorgungsleitung mit einer 7/8"-Buchse 10 m: Best.-Nr. 9508.0043 20 m: Best.-Nr. 9508.0044 |  |
| | Steckersatz für EtherCAT, PROFINET, EtherNet/IP: 7/8"-Versorgungsbuchse + 2 Datenbusstecker Best.-Nr. 9508.0050 |  | | |

¹⁾ EtherCAT, PROFINET, EtherNet/IP

HIPERDRIVE HDA 70 mit Winkelgetriebe



Das Winkelgetriebe können Sie über den Bestellschlüssel in Option B bestellen. Die Zeichnung mit Maßen und die Ausrichtung der Wellenposition wird links dargestellt.